

Propriétés statistiques des matrices de Pauli traversant des canaux bruités

N. Guillotin-Plantard
Institut C. Jordan, Université Lyon I

Rennes, Journées M.A.S. 2008

Motivation

Théorie de l'information quantique :

- On s'intéresse à la transmission des systèmes quantiques à 2 états appelés *bits quantiques*.

Exemple : un atome à deux états (excité ou fondamental).

- Etat = Matrice densité (i.e. une matrice hermitienne positive de trace 1) de la forme :

$$\rho = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \bar{\beta} & 1 - \alpha \end{pmatrix}$$

où $\alpha \in [0, 1]$ et $|\beta|^2 \leq \alpha(1 - \alpha)$.

- Transformation de l'état quantique : $\rho \Rightarrow \rho' = \Phi(\rho)$ avec

$$\Phi : M_2(\mathbb{C}) \rightarrow M_2(\mathbb{C})$$

complètement positive et préservant la trace.

Motivation

Théorie de l'information quantique :

- On s'intéresse à la transmission des systèmes quantiques à 2 états appelés *bits quantiques*.
Exemple : un atome à deux états (excité ou fondamental).
- Etat = Matrice densité (i.e. une matrice hermitienne positive de trace 1) de la forme :

$$\rho = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \bar{\beta} & 1 - \alpha \end{pmatrix}$$

où $\alpha \in [0, 1]$ et $|\beta|^2 \leq \alpha(1 - \alpha)$.

- Transformation de l'état quantique : $\rho \Rightarrow \rho' = \Phi(\rho)$ avec

$$\Phi : M_2(\mathbb{C}) \rightarrow M_2(\mathbb{C})$$

complètement positive et préservant la trace.

Motivation

Théorie de l'information quantique :

- On s'intéresse à la transmission des systèmes quantiques à 2 états appelés *bits quantiques*.
Exemple : un atome à deux états (excité ou fondamental).
- Etat = Matrice densité (i.e. une matrice hermitienne positive de trace 1) de la forme :

$$\rho = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \bar{\beta} & 1 - \alpha \end{pmatrix}$$

où $\alpha \in [0, 1]$ et $|\beta|^2 \leq \alpha(1 - \alpha)$.

- Transformation de l'état quantique : $\rho \Rightarrow \rho' = \Phi(\rho)$ avec

$$\Phi : M_2(\mathbb{C}) \rightarrow M_2(\mathbb{C})$$

complètement positive et préservant la trace.

- Observables = matrices auto-adjointes de $M_2(\mathbb{C})$.
Elles forment un ss-e.v. réel de dim. 4 de base $\mathcal{B} = \{I, \sigma_x, \sigma_y, \sigma_z\}$
où

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$ **matrices de Pauli.**

$$[\sigma_x, \sigma_y] = 2i\sigma_z$$

+ celles obtenues par permutations cycliques de $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$.

- **But** : Déterminer les propriétés statistiques des observables de base $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$ dans les différents états $\Phi^n(\rho), n \geq 1$.

- Observables = matrices auto-adjointes de $M_2(\mathbb{C})$.
Elles forment un ss-e.v. réel de dim. 4 de base $\mathcal{B} = \{I, \sigma_x, \sigma_y, \sigma_z\}$
où

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$ **matrices de Pauli.**

$$[\sigma_x, \sigma_y] = 2i\sigma_z$$

+ celles obtenues par permutations cycliques de $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$.

- **But** : Déterminer les propriétés statistiques des observables de base $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$ dans les différents états $\Phi^n(\rho)$, $n \geq 1$.

Hypothèse (A) sur Φ

Pour tout état ρ ,

$$(A) \quad \Phi^n(\rho) = \begin{pmatrix} \alpha_\infty & \beta_\infty \\ \bar{\beta}_\infty & 1 - \alpha_\infty \end{pmatrix} + o\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right)$$

où $\alpha_\infty \in [0, 1]$ et $|\beta_\infty|^2 \leq \alpha_\infty(1 - \alpha_\infty)$.

On note v le vecteur (v_1, v_2, v_3) où

$$v_1 = 2 \operatorname{Re}(\beta_\infty), \quad v_2 = -2 \operatorname{Im}(\beta_\infty), \quad v_3 = 2\alpha_\infty - 1.$$

Hypothèse (A) sur Φ

Pour tout état ρ ,

$$(A) \quad \Phi^n(\rho) = \begin{pmatrix} \alpha_\infty & \beta_\infty \\ \bar{\beta}_\infty & 1 - \alpha_\infty \end{pmatrix} + o\left(\frac{1}{\sqrt{n}}\right)$$

où $\alpha_\infty \in [0, 1]$ et $|\beta_\infty|^2 \leq \alpha_\infty(1 - \alpha_\infty)$.

On note v le vecteur (v_1, v_2, v_3) où

$$v_1 = 2 \operatorname{Re}(\beta_\infty), \quad v_2 = -2 \operatorname{Im}(\beta_\infty), \quad v_3 = 2\alpha_\infty - 1.$$

Considérons l'algèbre

$$\mathcal{M} = \left(M_2(\mathbb{C}) \right)^{\otimes n}$$

et sur cette algèbre, l'état donné par la matrice densité

$$\omega = \rho \otimes \Phi(\rho) \otimes \Phi^2(\rho) \otimes \dots \otimes \Phi^k(\rho) \otimes \dots \otimes \Phi^{n-1}(\rho).$$

Pour tout $k \in \{1, \dots, n\}$, définissons

$$x_k = I \otimes \dots \otimes I \otimes (\sigma_x - v_1 I) \otimes I \otimes \dots \otimes I$$

$$y_k = I \otimes \dots \otimes I \otimes (\sigma_y - v_2 I) \otimes I \otimes \dots \otimes I$$

$$z_k = I \otimes \dots \otimes I \otimes (\sigma_z - v_3 I) \otimes I \otimes \dots \otimes I$$

où chaque $(\sigma. - v. I)$ apparaît à la k -ième place.

Pour tout $n \geq 1$, posons

$$X_n = \sum_{k=1}^n x_k, \quad Y_n = \sum_{k=1}^n y_k, \quad Z_n = \sum_{k=1}^n z_k$$

et $X_0 = Y_0 = Z_0 = 0$.

A chaque somme, on associe un processus normalisé à temps continu dénoté par

$$X_t^{(n)} = \frac{X_{[nt]}}{\sqrt{n}}, \quad Y_t^{(n)} = \frac{Y_{[nt]}}{\sqrt{n}}, \quad Z_t^{(n)} = \frac{Z_{[nt]}}{\sqrt{n}}.$$

Polynômes complètement symétrisés

Pour tout polynôme $P = P(X_1, X_2, \dots, X_m)$ à m variables, nous notons \widehat{P} le *polynôme totalement symétrisé* de P obtenu en symétrisant chaque monôme de la manière suivante :

$$X_{i_1} X_{i_2} \dots X_{i_k} \longrightarrow \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in S_k} X_{i_{\sigma(1)}} \dots X_{i_{\sigma(k)}}$$

où $S_k =$ groupe de permutations de $\{1, \dots, k\}$.

Exemple : $P(X, Y, Z) = XY^2 + YZ$

$$\widehat{P}(X, Y, Z) = \frac{1}{6} \left[2XY^2 + 2YXY + 2Y^2X \right] + \frac{1}{2} \left[YZ + ZY \right]$$

Un théorème central limite

Théorème [S. Attal, N.G-P, 2008]

Sous l'hypothèse **(A)**, pour tout polynôme P à $3m$ variables, pour tout (t_1, \dots, t_m) tel que $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$,

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbb{E}_\omega \left[\widehat{P}(X_{t_1}^{(n)}, Y_{t_1}^{(n)}, Z_{t_1}^{(n)}, \dots, X_{t_m}^{(n)}, Y_{t_m}^{(n)}, Z_{t_m}^{(n)}) \right] \\ = \mathbb{E} \left[P(B_{t_1}^{(1)}, B_{t_1}^{(2)}, B_{t_1}^{(3)}, \dots, B_{t_m}^{(1)}, B_{t_m}^{(2)}, B_{t_m}^{(3)}) \right] \end{aligned}$$

où $(B_t^{(1)}, B_t^{(2)}, B_t^{(3)})_{t \geq 0}$ est le mouvement Brownien dans \mathbb{R}^3 , centré et de matrice de covariance Ct , avec

$$C = \begin{pmatrix} 1 - v_1^2 & -v_1 v_2 & -v_1 v_3 \\ -v_1 v_2 & 1 - v_2^2 & -v_2 v_3 \\ -v_1 v_3 & -v_2 v_3 & 1 - v_3^2 \end{pmatrix}.$$

La représentation de King-Ruskai-Szarek-Werner

Un état de $M_2(\mathbb{C})$ s'écrit aussi

$$\rho = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1+z & x-iy \\ x+iy & 1-z \end{pmatrix}$$

où x, y, z sont des réels t.q. $x^2 + y^2 + z^2 \leq 1$.

Toute application CP-PT de $M_2(\mathbb{C})$ peut être représentée, via des changements de bases, par une matrice

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ t_1 & \lambda_1 & 0 & 0 \\ t_2 & 0 & \lambda_2 & 0 \\ t_3 & 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} \quad (1)$$

où t_i, λ_i satisfont certaines inégalités.

Si $|\lambda_i| < 1$ pour $i = 1, 2, 3$, alors

$$v_i = \frac{t_i}{1 - \lambda_i}.$$

Exemple 1 : "The depolarizing channel"

- Contraction de la boule unité en une boule de rayon < 1 .
- Dans la représentation de King-Ruskai-Szarek-Werner :

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \frac{4p}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \frac{4p}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 - \frac{4p}{3} \end{pmatrix}$$

Dans ce cas,

$$v = (0, 0, 0) \text{ et } C = I_3.$$

Exemple 1 : "The depolarizing channel"

- Contraction de la boule unité en une boule de rayon < 1 .
- Dans la représentation de King-Ruskai-Szarek-Werner :

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \frac{4p}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \frac{4p}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 - \frac{4p}{3} \end{pmatrix}$$

Dans ce cas,

$$v = (0, 0, 0) \text{ et } C = I_3.$$

Exemple 2 : "The amplitude-damping channel"

- Dans la représentation de King-Ruskai-Szarek-Werner :

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{1-p} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{1-p} & 0 \\ p & 0 & 0 & 1-p \end{pmatrix}$$

$v = (0, 0, 1)$ et

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Exemple 2 : "The amplitude-damping channel"

- Dans la représentation de King-Ruskai-Szarek-Werner :

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{1-p} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{1-p} & 0 \\ p & 0 & 0 & 1-p \end{pmatrix}$$

$v = (0, 0, 1)$ et

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Principe de grandes déviations

Pour tout $k \in \{1, \dots, n\}$, nous définissons

$$\bar{x}_k = I \otimes \dots \otimes I \otimes \sigma_x \otimes I \otimes \dots \otimes I$$

$$\bar{y}_k = I \otimes \dots \otimes I \otimes \sigma_y \otimes I \otimes \dots \otimes I$$

$$\bar{z}_k = I \otimes \dots \otimes I \otimes \sigma_z \otimes I \otimes \dots \otimes I$$

où chaque σ apparaît à la k -ième place.

Pour tout $n \geq 1$, on pose

$$\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \bar{x}_k, \quad \bar{Y}_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \bar{y}_k, \quad \bar{Z}_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \bar{z}_k$$

Supposons que, pour tout état ρ ,

$$(A') \quad \Phi^n(\rho) = \begin{pmatrix} \alpha_\infty & \beta_\infty \\ \frac{\alpha_\infty}{\beta_\infty} & 1 - \alpha_\infty \end{pmatrix} + o(1).$$

Théorème [S. Attal, N.G-P, 2008]

Sous (A'), pour tout $\nu \in \mathbb{R}^{3,*}$, la suite

$$\langle \nu, (\bar{X}_n, \bar{Y}_n, \bar{Z}_n) \rangle, \quad n \geq 1$$

satisfait un P.G.D. de vitesse n et de bonne fonction de taux

$$I(x) = \begin{cases} \frac{1}{2} \left[\left(1 + \frac{x}{\|\nu\|} \right) \log \left(\frac{\|\nu\| + x}{\|\nu\| + \langle \nu, \nu \rangle} \right) \right. \\ \quad \left. + \left(1 - \frac{x}{\|\nu\|} \right) \log \left(\frac{\|\nu\| - x}{\|\nu\| - \langle \nu, \nu \rangle} \right) \right] & \text{si } |x| < \|\nu\|. \\ +\infty & \text{sinon.} \end{cases}$$